

Ровно четыре десятилетия назад на стоянном ЗИЛе был создан необычный автомобиль, открывший новую эру в отечественном автостроении. Этот выдающейся машиной оказалась поисково-эвакуационная установка, заложившая основы безоговорочного лидерства нашей страны в области воздеходов специального назначения



Валерий ВАСИЛЬЕВ, чертежи автора и Владимира НЕСТЕРЕНКО, рисунки Анатолия ЗАЙБЫ

СПАСТИ И ДОВЕЗТИ



Бурное развитие пилотируемой космонавтики в первой половине 60-х годов прошлого столетия вызвало к жизни обширные работы, направленные на своевременное обнаружение возвращаемых отсеков космических кораблей, оказание первой помощи членам экипажа, а также на благополучную эвакуацию космонавтов и спускаемых аппаратов (СА). Эти задачи были возложены на поисково-спасательный комплекс (ПСК), образованный в начале 1960 г. и подведомственный руководству Военно-воздушных сил (ВВС).

На заре космонавтики во время каждой посадки создавался командный пункт, расположенный на ближайшем к месту посадки спускаемого аппарата аэродроме. Получив сведения о сходе корабля с орбиты, поисковые самолеты и вертолеты начи-

[В июле 1966 г. В. А. Грачев знакомил делегацию, в составе которой находились летчики-космонавты Ю. А. Гагарин и А. А. Леонов, с ПЗУ-1. Космонавты и заказчики остались довольны]

нали патрулировать в заданных районах до тех пор, пока не устанавливали двухстороннюю связь с экипажем и визуально не обнаруживали спускаемый аппарат. Вертолеты, сопровождая СА до самой земли, фиксировали место его посадки. Потом же приходилось десантировать целое подразделение солдат, которые вручную кантовали спускаемый аппарат к вертолету для транспортировки. Однако проблемой было другое: сложный рельеф и частая непогода в районах приземления космических объектов ограничивали или делали вовсе невозможной работу авиации. Тем

временем интенсивность космических полетов росла, готовились к выходу на орбиту многоместные аппараты, и к эвакуации экипажей и СА требовался более эффективный подход. Кроме того, присутствовал острый интерес военных специалистов к скорейшему получению разведывательной информации, отнятой из космоса... В итоге генеральный конструктор ракетно-космических систем С. П. Королев обратился к крупнейшему в Советском Союзе специалисту в области наземной транспортной техники высокой проходимости – Виталии Андреевичу Грачеву с предложением соз-



В салон ПЗУ-1 вела торцевая дверь

Размещение радиотехнической аппаратуры в носовом отсеке вездехода: 1 – правая часть носового отсека; 2 – откидной колпак; 3 – левая часть носового отсека; 4 – средняя часть

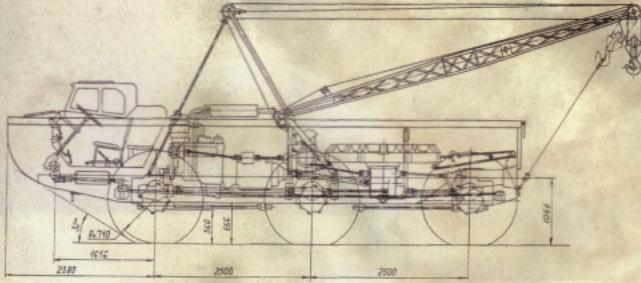


дать поисковый вездеход, способный в любую погоду и на любой местности обнаружить и эвакуировать космонавтов вместе со спускаемым аппаратом.

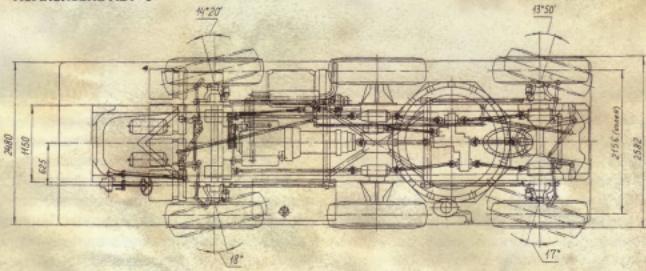
СРЕДСТВО СПАСЕНИЯ

В начале марта 1965 г. совместным решением ВВС и Государственного комитета по оборонной технике (ГКОТ) МосавтоЗИЛу поручалось разработать и изготовить опытный образец поисково-эвакуационной установки (ПЭУ) – такое обозначение получило это необычное транспортное средство. Буквально через десять дней произошло событие, подтвердившее необходимость скорейшего создания ПЭУ. 19 марта 1965 г. выход из строя системы автоматической посадки «Востока-2» вынудил П. Беляева и А. Леонова воспользоваться ручным управлением для возвращения космического корабля с околоземной орбиты по запасной баллистической траектории. В результате экипаж вместо хорошо знакомой и ровной, как стол, казахской степи оказался в непрходимой тайге в районе г. Перми. Лишь двое суток спустя поисково-спасательный отряд в сильный мороз, преодолевая глубокий снег, обнаружил место приземления и эвакуировал космонавтов. Собственно эвакуация заключалась в совершении длительного лыжного перехода до места, куда мог сесть вертолет...

К новой машине предъявлялись весьма жесткие и в чем-то взаимоисключающие требования. Переброска ПЭУ в район предполагаемой посадки СА осуществлялась са-



Компоновка ПЗУ-1



молетами Ан-12 и вертолетами Ми-6, так что автомобиль должен был иметь минимально возможные габаритно-весовые параметры. С другой стороны, для погрузки и надежного крепления спускаемых аппаратов диаметром до 2.4 м и массой до 3 т на ПЭУ предполагалось смонтировать крановую установку и грузоопорные устройства, которые вместе с радиосвязной, пеленгационной, навигационной аппаратурой, мощным генератором и тяжелыми аккумуляторными батареями требовали резервирования солидного полезного объема. Следовало также найти место для 3–4 членов экипажа, носилок для транспортировки одного космонавта, предусмотреть возможность перевозки надувной лодки, вспомогательного оборудования, контейнеров для парашютов, специального инструмента, средств маскировки и других частей СА.

Плюс, разумеется, требовалось обеспечение вездеходности не только при передвижении на суше, но и по воде (в случае приводнения и эвакуации СА из внутренних водоемов), что предполагало наличие полно-приводного шасси с колесами большого диаметра, водонепроницаемого корпуса с необходимой плавучестью, водоходного движителя, достаточного запаса топлива.

КАК СДЕЛАТЬ ВЕЗДЕХОД?

В активе грачевцев имелся уникальный опыт, накопленный при создании нескольких поколений внедорожных автомобилей. В то же время пришлося столкнуться с абсолютно новыми проблемами, касающимися отладки совместной работы радиотехнического и навигационного комплексов, а также разработки погрузочно-разгрузочных механизмов, опорных устройств и спе-

В ПЭУ-1М могли разместиться до восьми человек



По болоту внедорожнику помогала двигаться система регулирования давления воздуха в шинах



циальной тележки-контейнера. Были апробированы и оригинальные технические решения, существенно улучшившие параметры автомобиля.

Облик будущей машины и ее компоновку определил В. А. Грачев, непосредственно занимавшийся проектированием на-

климатических и дорожных условиях. После незначительной доработки машина получила путевку в жизнь. Установочная партия из пяти единиц, собранных силами СКБ, в 1968 г. поступила в поисково-спасательные подразделения BBC страны. Принятая на снабжение приказом главнокомандую-

Столь высокие эксплуатационные данные могли быть получены только благодаря применению неординарных технических решений. И они были найдены

чальных этапах, ведущим конструктором назначили опытнейшего специалиста Ю. В. Балашова. Как обычно, КБ работало с энтузиазмом, и уже через год появился опытный образец ПЗУ-1.

В 1967 г. изготовили второй образец ПЗУ-1, который вместе со своим предшественником успешно выдержал государственные и специальные испытания в различных

щего BBC в августе 1969 г., ПЗУ-1 стала неотъемлемым звеном космической службы.

ЕЕ СТИХИЯ – БЕЗДОРОЖЬЕ

Среди прочих колесных машин поисково-эвакуационная установка резко выделялась своей архитектурой. Герметичный корпус с сильно закругленной передней частью, опирающийся на шесть полутораметровых

Без груза внедорожник преодолевал подъемы крутизной 34 градуса



колес, был увенчан застекленным колпаком и ажурным грузоподъемным механизмом. Нижняя часть корпуса по ватерлинию имела красный цвет, средняя – цвет слоновой кости, а все верхние настройки, включая палубу и крановую установку, были ярко-оранжевыми. Такое сочетание гарантировало заметность ПЗУ с большого расстояния при различных углах зрения и хорошую различимость на любом естественном фоне.

ПЗУ можно условно разделить на три части: плавающее трехосное полноприводное шасси, комплекс радионавигационного оборудования и грузоподъемный механизм. Их взаимное расположение и определило компоновку машины. Радиотехнические устройства могли быть смонтированы только в переднем свесе корпуса, а оптимальное распределение весовых нагрузок достигалось за счет установки груза и стрелового крана за второй осью. Силовой агрегат с обслуживающими системами и топливным баком занял свое место сразу за кабиной экипажа.

ПЗУ с погруженным на нее СА должна двигаться по шоссейным дорогам со скоростью 40–50 км/ч, по грунтовым дорогам – 20–30 км/ч, по мелколесью, сухому сыпучему песку, полуметровому снежному покрову, заболоченной местности, переуваленному грунту и воде – 5–10 км/ч. Ей следовало уверенно преодолевать подъемы и спуски крутизной 25–30°, устойчиво двигаться по косогору с уклоном до 22°, форсировать водные препятствия при высоте волн до 0,5 м и скорости ветра до 15 м/сек, проходить рвы и канавы шириной до 1,5 м. Дальность действия в 400 км определялась исходя из того, что ПЗУ должна осуществлять поиск СА в радиусе 30–50 км. Столь высокие эксплуатационные данные могли быть получены только благодаря применению неординарных технических решений. И они были найдены.

Равномерное расположение осей по базе (2500 + 2500 мм) позволяло ПЗУ без проблем преодолевать канавы и кюветы шириной более 2 м, обеспечивало монтаж специального оборудования и облегчало приздание автомобилю плавучести. Одним из показателей, характеризующих динамические свойства и среднюю скорость движения ПЗУ, являлась удельная мощность, т. е. отношение мощности двигателя к полной массе автомобиля, которая превышала 15 л. с./т. Это достигнуто за счет установки доработанного варианта серийного 180-сильного двигателя ЗИЛ-3759. V-образный 8-цилиндровый бензиновый мотор рабочим объемом около 7 л развивал крутящий момент в 466 Нм. Его размещение позади кабины позволило не только смонтировать все радиотехническое оборудование в передней части, но и обеспечить места для четырех членов экипажа, а также съемных носилок. Габаритные ограничения наложили свой отпечаток на систему охлаждения. Ее радиатор установили справа от двигателя вблизи борта, а воздухозаборник сместили



влево. Туда же пришлось перенести воздуходочиститель, соединив его с двигателем подводящей магистралью. При низких температурах завести мотор помогал предпусковой подогреватель. Прямоточный глушитель установили справа снаружи палубы. 365-литровый топливный бак, расположенный в мотоотсеке, обеспечивал вездеходу запас хода до 560 км.

В ФАВОРЕ БОРТОВАЯ СХЕМА

Конструкторы СКБ при выборе типа трансмиссии прибегли к редко применяемой схеме с бортовой раздаткой потока мощности. Подобное решение лучше всего подходило для равномерного расположения осей на базе автомобиля и оптимизировало компоновку амфибии в целом, поскольку освобождалась средняя часть шасси для размещения силовой установки, кранового механизма и опорных устройств, уменьшившихся без изменения дорожного просвета погружения и общая высота машины. Поставленное обстоятельство имело особое значение ввиду необходимости выполнения требований авиатранспортировки. Кроме того, при таком подходе удавалось использовать целую группу узлов и агрегатов сейрийного производства.

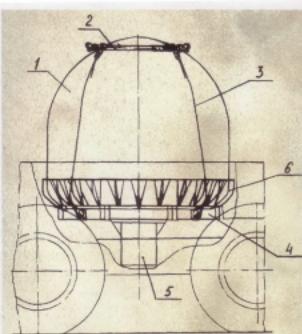
Главное подведение крутящего момента к ведущим колесам, уменьшение динамических нагрузок в трансмиссии, повышение средних скоростей движения и существенное облегчение работы водителя обеспечивала гидромеханическая передача (ГМП), созданная в СКБ. Она включала гидротрансформатор, планетарную автоматическую коробку передач и понижающий редуктор, которые заимствовали от армейского автомобиля ЗИЛ-135Л. Для управления режимами движения водителю достаточно было нажать одну из четырех кнопок на пульте управления.

Гидромеханическая передача соединялась карданным валом с раздаточной короб-

кой, которая распределяла и увеличивала усилие двигателя, подведенного к бортовым передачам, а кроме того, приводила в действие водометный двигатель и трсосовую лебедку. Передача крутящего момента от раздатки к бортовым передачам происходила с помощью дифференциала, снабженного механизмом блокировки и рядом цилиндрических шестерен, образующих главную передачу. Управление раздаточной коробкой (включение и отключение главной передачи, водомета и лебедки, а также блокировка межбортового дифференциала) производилось водителем с помощью дистанционного электромеханического привода.

Для привода задних и средних бортовых передач служили карданные валы, кинематически связанные с раздаточной коробкой, а усилие к передним бортовым передачам подводилось продольными карданными валами, соединенными с ведущими

Погрузка спускаемого аппарата в прибрежной полосе



Установка и крепление спускаемого аппарата на ЗИЛ-135: 1 – спускаемый аппарат; 2 – швартовочное кольцо; 3 – растяжка; 4 – ложа; 5 – кронштейн крепления ложа; 6 – переходник

валами средних бортовых передач. Передача крутящего момента к каждому движителю осуществлялась с помощью углового редуктора с картером из магниевого сплава и колесного цилиндрического редуктора. Аналогичные механизмы ранее нашли применение на ЗИЛ-135ЛМ. Поскольку движители каждого борта имели жесткую кинематическую связь, то при блокировке дифференциала в раздаточной коробке все колеса вращались с одинаковой скоростью. Двигатель и силовая передача обеспечивали автомобиль широкий диапазон рабочих скоростей (от 0.7 до 69 км/ч).

Для подъема СА на основании (раме) были установлены стреловая и грузовая лебедки, стрела, стойка контфорса (портала). Ферма стрелы состояла из опорной и головной секций четырехгранной формы, соединенных болтами. Механизмом подъема груза служила электрическая лебедка ЛПГ-Г.



ПЗУ-1 готова к испытаниям

Для подъема стрелы применили несколько измененную лебедку от автомобиля ЗИЛ-157К с приводом от раздаточной коробки.

ПЗУ-1 оборудовали всем необходимым для эвакуации членов экипажа приводившегося спускаемого аппарата. Амфибия могла подойти к СА, находящемуся на воде, отбуксировать его на берег с последующей погрузкой на борт.

ФАКТОРЫ ПРЕВОСХОДСТВА

Одноковое расстояние между осями ПЗУ заставило сделать управляемыми колеса первой и третьей осей. Такая схема с поворотом колес во взаимопротивоположных

направлениях имеет неоспоримые преимущества. Радиус машины по оси переднего внешнего колеса не превышал 9,8 м (внешний габаритный радиус поворота около 11 м). Перемещение управляемых колес на относительно небольшие углы давало возможность сделать раму более широкой, что увеличило ее прочность и жесткость.

Максимальный угол поворота внутренних колес равен 17° для задних и 18° для передних. Разные углы поворота передних и задних колес учитывали увод колес, вызванный эластичностью шин, и обеспечивали правильную кинематику при движении по криволинейной траектории. Руле-

вое управление состояло из передней и задней трапеций, связанных соответственно с рулевым механизмом и между собой системой продольных и поперечных тяг. Для уменьшения усилия на рулевом колесе и смягчения ударов, передаваемых на руль от колес при езде по неровной дороге, служили исполнительные гидроцилиндры, воздействовавшие на переднюю и заднюю рулевые трапеции.

ПЗУ-1 оборудовалась барабанными рабочими и стоячими тормозами с пневматическими и механическими приводами соответственно. Торможение осуществлялось скатым воздухом, нагнетаемым в пару воздушных баллонов компрессором. Рабочие тормоза, установленные на поникающих редукторах всех колес, выполнили герметичными. Стоячный колодочный тормоз смонтировали на передних бортовых передачах. Многие элементы тормозной системы унифицированы с аналогичными узлами автомобилей ЗИЛ-130 и ЗИЛ-135. Пневматическая система использовалась также для регулирования давления воздуха в шинах, приведения в действие стеклоочистителя, звукового сигнала, тормоза лебедки и термостата жалюзи системы охлаждения двигателя.

Разрабатывая подвеску, выбор остановили на схеме с частичным подпрессориванием. Управляемые передние и задние колеса оснащались независимой подвеской, тогда как средние жестко крепились к раме. Независимая подвеска управляемых колес включала поперечные вильчатые рычаги, торсионный вал в качестве упругого элемента и амортизатор от МАЗ-500. По сравнению с винтовыми пружинами торсион обладает большей энергоемкостью и требует менее сложных направляющих устройств. Для получения высокой точности кинематики перемещения колеса все детали подвески собирались на специальном кронштейне (плите), который крепится к раме. Подвеска обеспечивала перемещение колеса вверх на 170 мм. В целом, не влияя на плавность хода автомобиля, неподсборенная средняя ось была проще по конструкции и позволяла воспринимать значительные весовые нагрузки в случае преодоления машиной профильных препятствий, когда передние или задние колеса отрываются от опорной поверхности.

КАК ТРАКТОР ПОМОГ АВТОМОБИЛЮ

Для получения дорожного просвета, достаточного при движении машины по мягким грунтам и пересеченной местности, ПЗУ были необходимы колеса диаметром не менее 1500 мм. Однако автомобильных шин соответствующих размеров в то время отечественная промышленность не выпускала. Пришлось использовать шины, применявшиеся на тракторах, — модель Я-175 производства Ярославского шинного завода. Их наружный диаметр составлял 1523 мм, а ширина — 420 мм. Однако камерная Я-175 была рассчитана на работу со скоро-

ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ АВТОМОБИЛЕЙ СЕМЬЕСТВА ПЗУ

Тип автомобиля	ПЗУ-1	ПЗУ-1Б	ПЗУ-1М
Колесная формула	6x6	6x6	6x6
Экипаж, чел.	4	4	6-8
Грузоподъемность, т	3	3	—
Длина по корпусу, мм	8340	8340	8400
Ширина, мм	2582	2582	2582
Высота по кабине, мм	2510	2510	2770
Колеса, мм	2156	2156	2156
База, мм	2500+2500	2500+2500	2500+2500
Мин. дорожный просвет, мм	560	560	560
Радиус поворота, м	11	11	11
Макс. скорость движения по шоссе, км/ч	69	69	69
Средние скорости движения с грузом, км/ч:			
по шоссе	40-48	40-48	40-48
по бульжинной дороге	24	24	24
по разбитой грунтовой дороге	15-21	15-21	15-21
Макс. скорость движения на воде, км/ч:			
без груза	7.5	7.5	7.5
с грузом	6.3	6.3	6.3
Запас хода, км	560	560	700
Наибольший преодолеваемый подъем, град.:			
без груза	34	34	34
с грузом	30	30	30
Наибольшая преодолеваемая волна, м	0.5-0.6	0.5-0.6	0.5-0.6
Наибольший угол выхода из воды, град.:			
без груза	20	20	20
с грузом	12	12	12
Наибольший угол входа в воду с грузом, град.	14	14	14
Наибольший поперечный крен, град.	22	22	22
Масса в снаряженном состоянии, кг	8320	—	8670
Полная масса, кг	11 720	—	—
Двигатель (тип)	ЗИЛ-375Я	ЗИЛ-375Я	ЗИЛ-375Я
Рабочий объем, л	7	7	7
Мощность двигателя, л. с./об/мин	180@3200	180@3200	180@3200

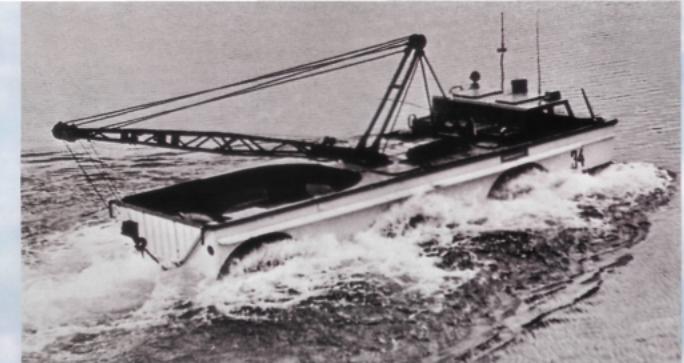
стями до 20 км/ч, т. к. при большей динамике ее долговечность резко сокращалась. Другой особенностью являлось использование протектора типа «косая елка». Этот рисунок давал хорошие результаты при движении по бездорожью, но на дорогах с твердым покрытием колеса с такими шинами испытывают периодические пульсирующие нагрузки, что приводит к расслоению покрышки, а также отрицательно отражается на долговечности трансмиссии. Еще одно обстоятельство — узкий диапазон изменения внутреннего давления вшине, снижающий эффективность применения системы регулирования давления воздуха в шинах.

Не случайно сразу СКБ ЗИЛ совместно с Научно-исследовательским институтом шинной промышленности (НИИШП) и Днепропетровским шинным заводом начали работы по созданию специальных шин с регулируемым давлением воздуха. Они привели к разработке и промышленному выпуску камерных 8-слойных шин 1525x400-768 (модель ИД-15). Новая шина наружным диаметром 1515 мм и шириной 400 мм могла работать с внутренним давлением воздуха от 0,25 до 2,5 кг/см², ее радиальная упругость способствовала улучшению плавности хода автомобиля, а протектор с крупными широкорасставленными грунтозаделами и поперечными канавками на них обеспечивал низкое сопротивление качению на твердых дорогах и отличное самоочищение от грязи и снега.

Колеса, на которые монтировались шины Я-175 и ИД-15, комплектовались разъемными ободьями из стеклопластика, а колесные диски, которых колесо крепилось к ступице, выполнили стальными. Использование независимой подвески, колесных редукторов и колес большого размера позволило довести дорожный просвет до 560 мм под рычагами подвески и до 660 мм — под дном корпуса.

Применение системы регулирования давления воздуха в шинах (СРДВШ) существенно повысило подвижность ПЭУ в условиях бездорожья, обеспечила движение машины при проколах одного из колес без его смены и дала возможность выравнивать корпус автомобиля при работе грузоподъемного крана на уклонах.

Испытания показали, что наибольшее увеличение тяги, в 1,5–2 раза, было дос-



тигнуто на сухом песке и снежном покрове, а наименьшее сопротивление качению — на рыхлых и насыщенных водой грунтах. Водитель с помощью крана управления изменял давление воздуха в шинах, не выходя из кабины. Шинные краны позволяли регулировать давление воздуха раздельно в шинах правого и левого бортов, а запорные краны в крышках тормозных барабанов колес обеспечивали отключение любой шины от СРДВШ при ее повреждении. После ряда испытаний стало ясно, что склонность снижения давления воздуха в шинах слишком мала, и специалисты СКБ ЗИЛ изобрели клапаны быстрого выпуска. Данное устройство позволило понижать давление воздуха в шинах 1525x400-768 от

том, воспринимающим нагрузки, действующие на автомобиль. На ней устанавливались двигатель с гидропередачей, агрегаты трансмиссии, подвески, грузоподъемное устройство, ложе для размещения СА, рулевое управление, водоходный двигатель и другое оборудование. Необходимую прочность раме придавали продольные лонжероны, изготовленные из швеллерного профиля переменного сечения и соединенные между собой поперечинами при помощи косынок. Крестообразный раскос, приваренный в средней наиболее нагруженной части рамы, облегчал приспособляемость подвески при движении транспортного средства в условиях, вызывающих кручение рамы.

Навигационная система непрерывно определяла текущие координаты ПЭУ, дальность до пункта, выдавала курс следования машины — и это, заметьте, без использования сигналов от спутников

номинального до 0,5 кг/см² всего за 1 мин. Это в 4–6 раз меньше подобного показателя, чем у других отечественных полноприводных автомобилей.

АНИ ПО СУХУ

Впервые в практике отечественного автомобильстроения несущая система амфибии была выполнена в виде сварной алюминиевой рамы, связанной резьбовыми соединениями с корпусом из стеклопластика. Рама, состоящая из профилей алюминиевого сплава, являлась основным силовым элементом

геометрические размеры и стеклопластиковая форма корпуса обеспечивали достаточно продольную и поперечную устойчивость при движении по воде со спускаемым аппаратом на борту, а также снижение сопротивления воде.

Носовой отsek корпуса, сверху закрытый откидным колпаком, использовали для размещения экипажа, радиотехнической аппаратуры и пультов управления. Сзади отделения экипажа находился мотоотsek, закрытый палубой с решетками и откидными крышками. Далее до конца корпуса про-



продолжительность пребывания космонавтов на околоземной орбите заставили уже сточить требования к возможностям эвакуационных средств.

Длительная работа в космической пространстве на орбитальной станции серьезно повысила роль медицинского обеспечения, особенно в первые часы после приземления. Сложилось четкое понимание того, что кабина ПЭУ-1 не в состоянии разместить медперсонал, участвующий в оказании первой помощи космонавтам после совершения длительного полета.

Оперативно реагируя на упомянутые факты, инженеры «грачевской» фирмы в инициативном порядке спроектировали и изготовили в 1972 г. модернизированный образец поисково-эвакуационной установки – ПЭУ-1М. На ней вместо крановой установки и опорных устройств за моторным отсеком разместили просторную пассажирскую кабину, в которой в комфортабельных условиях могли транспортироваться до восьми человек. Ведущим конструктором новой машины стал Г. И. Хованский.

Руководство ВВС весьма высоко оценило инициативную работу ЗИЛа, и после про-

стиралось грузовое отделение, в торцевой части которого находился откидной борт с уплотнением от проникновения воды.

На воде ПЭУ передвигалась с помощью водометного движителя, а при выходе его из строя – за счет вращения колес. Скорость на воде достигала 6,3 км/ч с грузом и 7,5 км/ч без груза. Запас плавучести позволял амфибии с полной нагрузкой уверенно двигаться на воде при высоте волн до 0,5 м и скорости ветра до 15 м/сек.

Произошло своеобразное разделение функций: одна машина эвакуировала только экипаж, а другая – спускаемый аппарат, что еще больше сократило время эвакуации

Важным достижением зиловских инженеров стала система герметизации подводных агрегатов. Она позволяла поддерживать избыточное давление воздуха в колесных редукторах всех шести колес, когда автомобиль находился на плаву, исключая попадание воды во внутренние полости.

НАВИГАЦИЯ И СВЯЗЬ

Эффективность поисковых мероприятий во многом зависела от оснащения ПЭУ радиотехническими средствами: амфибия

комплектовалась современным радиотехническим и навигационным комплексом. В частности, радиокомпас АРК-У2 сделал возможным пеленгование УКВ-маяков СА на дальности 1,2 км с точностью выхода на излучатель ±5 м. Система АНСНТ-2М непрерывно определяла текущие координаты ПЭУ методом счисления пути, уточняла уголворота, дальность до пункта, координаты которого введены вручную, выдавала курс следования машины – и это, за-

метьте, без использования спутниковой навигации.

МЕТАМОРФОЗЫ ПЭУ

С наступлением эры космических кораблей «Союз» и орбитальных станций «Салют» в конце 60-х – начале 70-х годов ушедшего века начался новый этап в деятельности поисково-спасательной службы. Групповые полеты двух и трех пилотируемых кораблей, ихстыковка друг с другом и с орбитальной станцией, значительно увеличившаяся

Автор благодарит работников музея АМО «ЗИЛ» за помощь в подготовке материала



Единственный сохранившийся ПЭУ-1

ведение государственных испытаний в полном объеме ПЭУ-1М с 1974 г. стала составной частью поисково-спасательного комплекса. Более того, ПЭУ-1 и ПЭУ-1М, осуществляя поиск совместно, благодаря работе пеленгационной аппаратуры на обиход автомобилей значительно точнее определяли координаты приземляющегося СА. Кроме того, произошло своеобразное разделение функций: одна машина эвакуировала только экипаж, а другая – спускаемый аппарат, что еще больше сократило время выполнения упомянутых мероприятий.

На этом метаморфозы ПЭУ не закончились. Еще одна машина, ПЭУ-1Б, появилась в частях ПСС в 1977 г. и могла транспортировать СА типа «Янтарь» с измененной геометрией формы. Новый образец заменил ПЭУ-1 и стал завершающей разработкой среди машин этой серии. В 1979 г. из цеха опытного производства СКБ ЗИЛ выехала последняя машина. За 14 лет выпущено 22 единицы, из них 13 – ПЭУ-1, 6 – ПЭУ-1М, 3 – ПЭУ-1Б. Работа в поисково-спасательной службе принесла вездеходам добрую славу и заслуженное уважение. На смену им в 1980 г. пришли изделия комплекса «490». ■

